

DIE TECHNISCHE UNIVERSITÄT DORTMUND

FAKULTÄT FÜR ELEKTROTECHNIK UND INFORMATIONSTECHNIK

PRÄSENTIERT DEN



Hauptsponsoren



Industrie- und Handelskammer zu Dortmund



Anmeldung

nur online

<https://rst.etit.tu-dortmund.de/>

Teilnahmegebühr 200,00 €
für Studierende 0,00 €

Anmeldeschluss 04. September 2024

Organisation

Sascha Kersting
Halit Cicek
Nicole Czerwinski
Univ.-Prof. Dr.-Ing. Prof. h.c. Dr. h.c. Torsten Bertram
Lehrstuhl für Regelungssystemtechnik
Fakultät für Elektrotechnik und Informationstechnik
Technische Universität Dortmund
Tel: +49 (0) 231 755 2761
(Sekretariat: Frau Czerwinski)
E-Mail: dat.etit@TU-Dortmund.de

Telefon am Veranstaltungstag: +49 (0) 151 14286904

Veranstaltungsort



Industrie- und Handelskammer zu Dortmund
Märkische Straße 120
44141 Dortmund
Telefon: +49 (0) 231 5417 0

Anfahrtsbeschreibung



Anreise mit dem Auto:

Als Parkmöglichkeit wird die Tiefgarage der IHK, Einfahrt Petrystraße, empfohlen. Sollten die Parkplätze belegt sein, so stehen in den umliegenden Straßen, insbesondere im Bereich der Karl-Marx-Straße, eine Reihe von Parkplätzen zur Verfügung.

Anreise per Bahn:

Vom Hauptbahnhof Dortmund: Stadtbahn U41 und U47 (Richtung Hörde und Aplerbeck) zur Haltestelle Märkische Straße. Man benötigt für diese Strecke einen Fahrausweis der Preisstufe A, der an den Automaten des Verkehrsverbundes Rhein Ruhr (VRR) gelöst wird. Dieser ist vor Fahrtantritt zu entwerten. Von der Haltestelle Märkische Straße bis zur IHK sind es noch zwei Minuten Fußweg.

Anreise per Flugzeug:

Den Flughafen Dortmund erreicht man von vielen europäischen Metropolen aus. Er befindet sich im Osten Dortmunds. Von dort sind es zur IHK rund 10 km. Taxen stehen am Flugplatz ausreichend zur Verfügung.

19. DortmunderAutoTag

05. September 2024

Programm

Ab 08:15 Uhr	Registrierung
08:30 Uhr	Eröffnung der Fachausstellung
08:45 Uhr	Pressetermin
09:00 Uhr	Begrüßung

Torsten Bertram, TU Dortmund

Wulf-Christian Ehrich, Stellv. Hauptgeschäftsführer der IHK zu Dortmund

Vorträge

09:15 Uhr

Societal Readiness: Die Brücke zwischen Mobilitätsinnovation und gesellschaftlicher Akzeptanz

Jan Grippenkoven, Viktoriya Kolarova, Laura Gebhardt, Dimitrios Milakis, Deutsches Zentrum für Luft- und Raumfahrt e.V. Institut für Verkehrsforschung

09:35 Uhr

Akzeptanz innovativer Mobilitätslösungen für den ländlichen Raum

Johannes Weyer, Fabian Adelt, Sebastian Hoffmann, TU Dortmund
Andreas Knie, Anke Borcherding, Wissenschaftszentrum Berlin (WZB)
Jonathan Behm, Moritz Ostermann, NeMo Paderborn

09:55 Uhr

EMMA4Drive: Ein digitales Menschmodell zur Insassensimulation bei hochdynamischen autonomen Fahrmanövern

Marius Obentheuer, Monika Harant, René Reinhard, Sebastian Emmerich, Joachim Linn, Fraunhofer-Institut für Techno- und Wirtschaftsmathematik ITWM
Niklas Fahse, Jörg Fehr, Universität Stuttgart, ITM

10:15 Uhr

Kontaktloses Laden als Schlüsseltechnologie für das automatische Laden

Maximilian Hollenbach, Axel Hoppe, ifak - Institut für Automation und Kommunikation e.V., Messtechnik und Leistungselektronik

**10:35 – 11:05 Uhr Kaffeepause
Besuch der Fachausstellung**

11:05 Uhr

**EMV: EMV und Elektromobilität,
- Haben wir die EMV bei der Elektromobilität im Griff?
- Und... lädt es?**

Jörg Bärenfänger, EMC Test NRW GmbH

11:25 Uhr

Nahfeldmesstechnik für Automotive-Anwendungen und die Kombination mit Feldsimulationen

Christoph Marschalt, Dominik Schröder, Christian Hedayat, Fraunhofer-Institut für Elektronische Nanosysteme ENAS

11:45 Uhr

**Präsentation NeMo.Cab
Kurzvorstellung der Posterbeiträge**

**12:35 – 14:05 Uhr Mittagsimbiss
Besuch der Fachausstellung**

14:05 Uhr

Prozessierung von Radardaten mit Methoden des maschinellen Lernens

Markus Gardill, Brandenburgische Technische Universität Cottbus, Fachgebiet Elektronische Systeme und Sensorik

14:25 Uhr

Radar basiertes Szeneverständnis für autonome Fahrzeuge

Matthias Zeller, Daniel Casado Herraez, Michael Heidingsfeld, CARIAD SE

14:45 Uhr

Vulnerable road users (VRUs) protection at intersections using stationary infrastructure (VIDETEC2 project)

Rajab Murtaja, Mouhammed aghiad Raslan, Tobias Uhlich, Andreas Becker, Fachhochschule Dortmund, Informationstechnik

15:05 Uhr

**Von der Detektion zurück zur Datenquelle:
Neue Wege zur Qualitätsbeurteilung der Trainingsdaten**

Stefan Becker, Jens Bayer, Ronny Hug, Wolfgang Hübner, Michael Arens, Fraunhofer-Institut für Optronik, Systemtechnik und Bildauswertung IOSB

**15:25 – 15:55 Uhr Kaffeepause
Besuch der Fachausstellung**

15:55 Uhr

Optimierung von Frontscheinwerferlichtverteilungen anhand wahrnehmungsphysiologischer Kriterien

Anil Erkan
AUDI AG

16:15 Uhr

**Architekturen für das fahrerlose und automatisierte Fahren:
Vom Fahrzeugkonzept zum C-ITS**

Timo Woopen, Raphael van Kempen, Lutz Eckstein, RWTH Aachen, Institut für Kraftfahrzeuge

16:35 Uhr

Überblick über den Abschlussbericht der Arbeitsgruppe „Forschungsbedarf Teleoperation“

Elisabeth Shi

Bundesanstalt für Straßenwesen, Abteilung Fahrzeugtechnik

16:55 Uhr

Schlussworte

Torsten Bertram, TU Dortmund

**17:00 – 18:00 Uhr Get together
in der Fachausstellung**

18:00 Uhr

Veranstaltungsende

Fachausstellung

Aussteller:

- AMETEK CTS Europe GmbH
- GET racing Dortmund e.V.
- BMW Niederlassung Dortmund
- IHK zu Dortmund
- EMC Test NRW GmbH

Poster:

ODD Monitoring in autonomous vehicles

TH OWL, R. Subramanian, U. Büker

Zeitlich konsistente Trajektorienplanung zur Evaluation von Trajektorienfolgeregelungen

Fachhochschule Südwestfalen, E. Sheikh Daoud, M. Keller

Integration fortschrittlicher Mobilitätsdienste in föderierten Datenräumen: Eine Untersuchung der organisatorischen Rollen

Zeppelin Universität, J. Gessler, W. H. Schulz

DEmandäR – Datenbasierte Empfehlungen für das Automatisierte Fahren in der Ländlichen Region

TU Dortmund, F. Albers, T. Bertram

LEROJD: Lidar Extended Radar-Only Object Detection

TU Dortmund, P. Palmer, M. Krüger, S. Schütte, T. Bertram

ZF Group, R. Altendorfer, G. Adam

Optimierung der Kovarianz bei Machine-Learning-Lokalisierungsverfahren

TU Dortmund, S. Schütte, T. Bertram

Verstehen und Vorhersagen des Fahrerhaltens:

Einblicke in Kognitive Architektur und Neurologische Muster

TU Dortmund, K. Dargahi Nobari, T. Bertram

Virtual Optimization of the Illumination of Matrix Headlamps for Automated Driving

TU Dortmund, N. Müller, M. Waldner, T. Bertram

Fahrzeugaufbau und Datengewinnung

INGgreen GmbH, M. Usleber, A. Motakef

Erkennung von Wettereinflüssen

INGgreen GmbH, P. Töws, A. Motakef

Effiziente Umfeldrepräsentation für Deep-Learning-Algorithmen im automatisierten Fahren

TU Dortmund, T. Osterburg, T. Bertram

Trajektorienprädiktion mit Deep Learning

TU Dortmund, C. Diehl, ZF Friedrichshafen AG, N. Murzyn

Evaluation KI-basierter Szenenprädiktion für automatisierte Fahrfunktionen

ZF Group, M. Stolpe, J. Schaffranek, T. Nattermann